

SLAM-3D 計測のご案内



SLAM-3D 計測

SLAM(Simultaneous Localization and Mapping)とは移動体の自己位置特定と地図作成を同時に行う技術です。NavVis社のVLXは頭上と腹部にあるレーザースキャナーにより歩行しながら点群データを取得し、従来のTLSに比べて現地計測時間が1/10に短縮可能です。

リアルタイムマッピング

- プラントエンジニアリング分野
 - ・ VR 臨場、施工計画、施設保全
 - ・ 改修工事シミュレーション
- 建築分野
 - ・ VR 臨場、施工計画、仮設計画
 - ・ BIM、各種シミュレーション

ビジュアルコンテンツ

- 360° ウォークスルー画像 制作
- シミュレーション動画 制作
- 不動産分野 VR 内覧、FM
- 産業振興分野 VR 商店街
- アミューズメント分野 VR 博物館・美術館

